



Informatik II Dynamische Programmierung

G. Zachmann
Clausthal University, Germany
zach@in.tu-clausthal.de



- Zweite Technik für Algorithmenentwurf
- Zum Namen:
 - "Dynamische ..." hat nichts mit "Dynamik" zu tun, sondern mit Tabulierung
 - "... Programmierung" hat nichts mit "Programmieren" zu tun, sondern mit "Verfahren"
 - vergleiche "lineares Programmieren", "Integer-Programmieren" (alles Begriffe aus der Optimierungstheorie)
- Typische Anwendung für dynamisches Programmieren: Optimierung
- Vergleich mit Divide-and-Conquer:
 - Ähnlich: DP berechnet Lsg eines Problems aus Lösungen von Teilproblemen
 - Anders: Teilprobleme werden oft **nicht** rekursiv gelöst sondern **iterativ**, beginnend mit den Lösungen der kleinsten Teilprobleme (*bottom-up*)
- Wird häufig angewandt, wenn rekursiver Ansatz immer wieder dieselben Teilprobleme lösen würde


G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Dynamische Programmierung 2



Matrix Chain Multiplication Problem (MCMP)

- Gegeben: Folge (Kette) A_1, A_2, \dots, A_n von Matrizen mit **verschiedenen** Dimensionen
- Gesucht: Produkt $A_1 A_2 \dots A_n$
- Aufgabe:
 - Organisiere die Multiplikationen so, daß möglichst wenig skalare Multiplikationen ausgeführt werden. (Man nutzt Assoziativität aus.)
- Definition:
 - Ein Matrizenprodukt heißt **vollständig geklammert**, wenn es entweder eine einzelne Matrix oder das geklammerte Produkt zweier vollständig geklammerter Matrizenprodukte ist.

G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Dynamische Programmierung 3



Multiplikation zweier Matrizen

$$A = (a_{ij})_{p \times q}, B = (b_{ij})_{q \times r}, A \cdot B = C = (c_{ij})_{p \times r}$$

$$c_{ij} = \sum_{k=1}^q a_{ik} b_{kj}$$

$$\begin{matrix} p & & q & & r \\ \boxed{A} & \cdot & \boxed{B} & = & \boxed{C} \\ q & & r & & p \end{matrix}$$

```
# Eingabe: p×q Matrix A q×r Matrix B
# Ausgabe: p×r Matrix C = A·B
for i in range(0,p):
    for j in range(0,r):
        C[i,j] = 0
        for k in range(0,q):
            C[i,j] += A[i,k] * B[k,j]
```

- Anzahl der Multiplikationen und Additionen = $p \cdot q \cdot r$
- Bem: für 2 $n \times n$ -Matrizen werden hier n^3 Multiplikationen benötigt, es geht auch mit $O(n^{2.378})$

G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Dynamische Programmierung 4

Beispiel

- Berechnung des Produkts von A_1, A_2, A_3 mit
 - A_1 : 10×100 Matrix
 - A_2 : 100×5 Matrix
 - A_3 : 5×50 Matrix

1. Klammerung $((A_1 A_2) A_3)$ erfordert	2. Klammerung $(A_1 (A_2 A_3))$ erfordert
$A' = (A_1 A_2)$ 5000 Mult.	$A'' = (A_2 A_3)$ 25000 Mult.
$A' A_3$ 2500 Mult.	$A_1 A''$ 50000 Mult.
Summe: 7500 Mult.	Summe: 75000 Mult.

G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Dynamische Programmierung 5

Problemstellung

- Gegeben: Folge von Matrizen A_1, A_2, \dots, A_n und die Dimensionen p_0, p_1, \dots, p_n , wobei Matrix A_i Dimension $p_{i-1} \times p_i$ hat
- Gesucht: Multiplikationsreihenfolge, die die Anzahl der Multiplikationen minimiert
- Beachte: der Algorithmus führt die Multiplikationen nicht aus, er bestimmt nur die optimale Reihenfolge
- Verallgemeinerung: ermittle die optimale Ausführungsreihenfolge für eine Menge von Operationen
 - im Compilerbau: Code-Optimierung
 - bei Datenbanken: Anfrageoptimierung

G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Dynamische Programmierung 6

Beispiel für $\langle A_1 \cdot A_2 \cdot \dots \cdot A_n \rangle$

- Alle vollständig geklammerten Matrizenprodukte der Kette $\langle A_1, A_2, A_3, A_4 \rangle$ sind:
 - $(A_1 (A_2 (A_3 A_4)))$, $(A_1 ((A_2 A_3) A_4))$, $((A_1 A_2) (A_3 A_4))$,
 - $((A_1 (A_2 A_3)) A_4)$, $((A_1 A_2) A_3) A_4$
- Klammerungen entsprechen strukturell verschiedenen Auswertungsbäumen (siehe 1. Semester)

G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Dynamische Programmierung 7

Anzahl der verschiedenen Klammerungen

- $P(n)$ sei die Anzahl der verschiedenen Klammerungen von $A_1 \cdot \dots \cdot A_k \cdot A_{k+1} \cdot \dots \cdot A_n$:
 - $P(1) = 1$
 - $P(n) = \sum_{k=1}^{n-1} P(k)P(n-k)$ für $n \geq 2$
- Definition: $P(n+1) = C_n = n$ -te Catalan'sche Zahl
- Es gilt: $P(n+1) = \frac{1}{n+1} \binom{2n}{n} \approx \frac{4^n}{n\sqrt{\pi n}} + O\left(\frac{4^n}{\sqrt{n^3}}\right)$ (o. Bew.)
- Folge: Finden der optimalen Klammerung durch Ausprobieren aller Möglichkeiten sinnlos

G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Dynamische Programmierung 8

Struktur der optimalen Klammerung

- Sei $A_{i..j}$ das Produkt der Matrizen i bis j ; $A_{i..j}$ ist eine $p_{i-1} \times p_j$ -Matrix
- Behauptung:
Jede optimale Lösung des MCMP enthält optimale Lösungen von Teilproblemen.
- Anders gesagt:
Jede optimale Lösung des MCMP setzt sich zusammen aus optimalen Lösungen von bestimmten Teilproblemen.

G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Dynamische Programmierung 9

Beweis (durch Widerspruch)

- Sei eine optimale Lösung so geklammernt
 $A_{i..j} = (A_{i..k}) (A_{k+1..j})$, $i \leq k < j$
- Behauptung \rightarrow Klammerung innerhalb $A_{i..k}$ muß ihrerseits optimal sein
- Ann.: die Klammerung von $A_{i..k}$ innerhalb der optimalen Lsg zu $A_{i..j}$ sei nicht optimal
 \rightarrow Es gibt bessere Klammerung von $A_{i..k}$ mit geringeren Kosten
- Setze diese Teillösung in Lösung zu $A_{i..j} = (A_{i..k}) (A_{k+1..j})$ ein
- Ergibt eine bessere Lösung \rightarrow Widerspruch zur Ann. der Optimalität der ursprünglichen Lsg zu $A_{i..j}$

G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Dynamische Programmierung 10

Rekursive Lösung

- Auf der höchsten Stufen werden 2 Matrizen multipliziert, d.h., für jedes k , $1 \leq k \leq n-1$, ist $(A_{1..n}) = ((A_{1..k}) (A_{k+1..n}))$
- Die optimalen Kosten können beschrieben werden als
 - $i = j$ \rightarrow Folge enthält nur eine Matrix, keine Kosten
 - $i < j$ \rightarrow kann geteilt werden, indem jedes k , $i \leq k < j$ betrachtet wird, Kosten für bestimmtes k = "Kosten links" + "Kosten rechts" + Kosten für $(A_{i..k}) \cdot (A_{k+1..j})$
- Daraus lässt sich die folgende rekursive Regel ableiten:
 - $m[i,j]$ sei minimale Anzahl von Operationen zur Berechnung des Teilprodukts $A_{i..j}$
$$m[i,j] = \begin{cases} 0, & \text{falls } i = j \\ \min_{i \leq k < j} \{m[i,k] + m[k+1,j] + p_{i-1} p_k p_j\} \end{cases}$$

G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Dynamische Programmierung 11

Näiver rekursiver Algo

- Invariante: $mcm_rek(p, i, j)$ liefert $m[i,j]$

```
def mcm_rek(p, i, j):
    if i == j:
        return 0
    m = \infty
    for k in range(i, j):
        q = p[i-1]*p[k]*p[j] + \
            mcm_rek(p, i, k) + \
            mcm_rek(p, k+1, j)
        if q < m:
            m = q
    return m
```

- Aufruf: $mcm_rek(p, 1, n)$

G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Dynamische Programmierung 12

Laufzeit der naiven rekursiven Lösung

- Sei $T(n)$ die Anzahl der Schritte zur Berechnung von rek-mat-kat für Eingabefolge der Länge n

$$T(1) = 1$$
$$T(n) = 1 + \sum_{k=1}^{n-1} (T(k) + T(n-k) + 2)$$
$$\approx 2n + 2 \sum_{k=1}^{n-1} T(k) \Rightarrow$$
$$T(n) \geq 2^{n-1} \quad (\text{vollständige Induktion})$$

- exponentielle Laufzeit!

G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Dynamische Programmierung 13