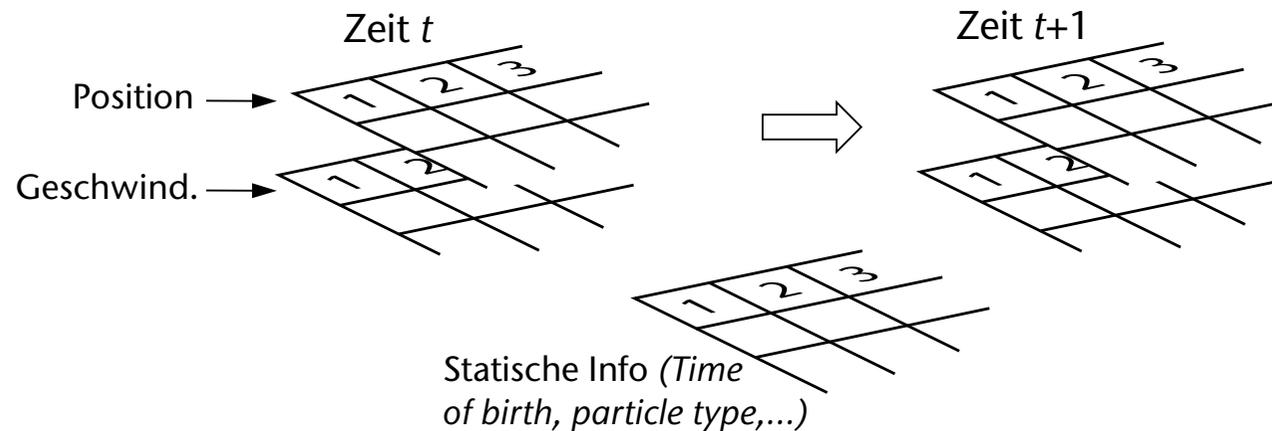
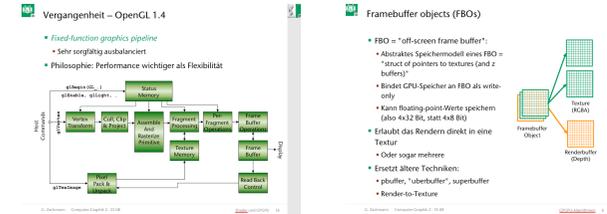




Massiv-parallele Simulation

- Exkurs / Erinnerung: die GPU als massiv-parallele general-purpose Architektur
- Speicherung der Daten in Texturen:



- Verwende 2D-Textur, da so mehr Partikel gespeichert werden können (reines Impl.-Detail)
 - Indizes nach 2D-Indizes umrechnen, oder gleich mit 2D-Indizes arbeiten



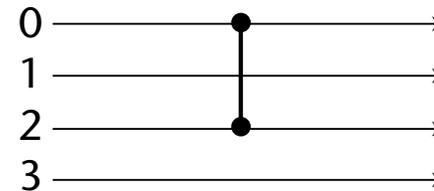
- Verwaltung freier Speicherplätze (memory management):
 - Wenn Partikel stirbt, trage Textur-Index in Liste ein
 - Bei Partikel-Generierung: hole freie Indizes aus Liste
 - Eventuell besser: Queue statt Liste, sortiert nach Index
 - Vorteil: keine Fragmentierung (keine "Löcher")
 - Nachteil: man kann nicht en bloc/parallel neue Partikel generieren und allozieren



Paralleles Sortieren

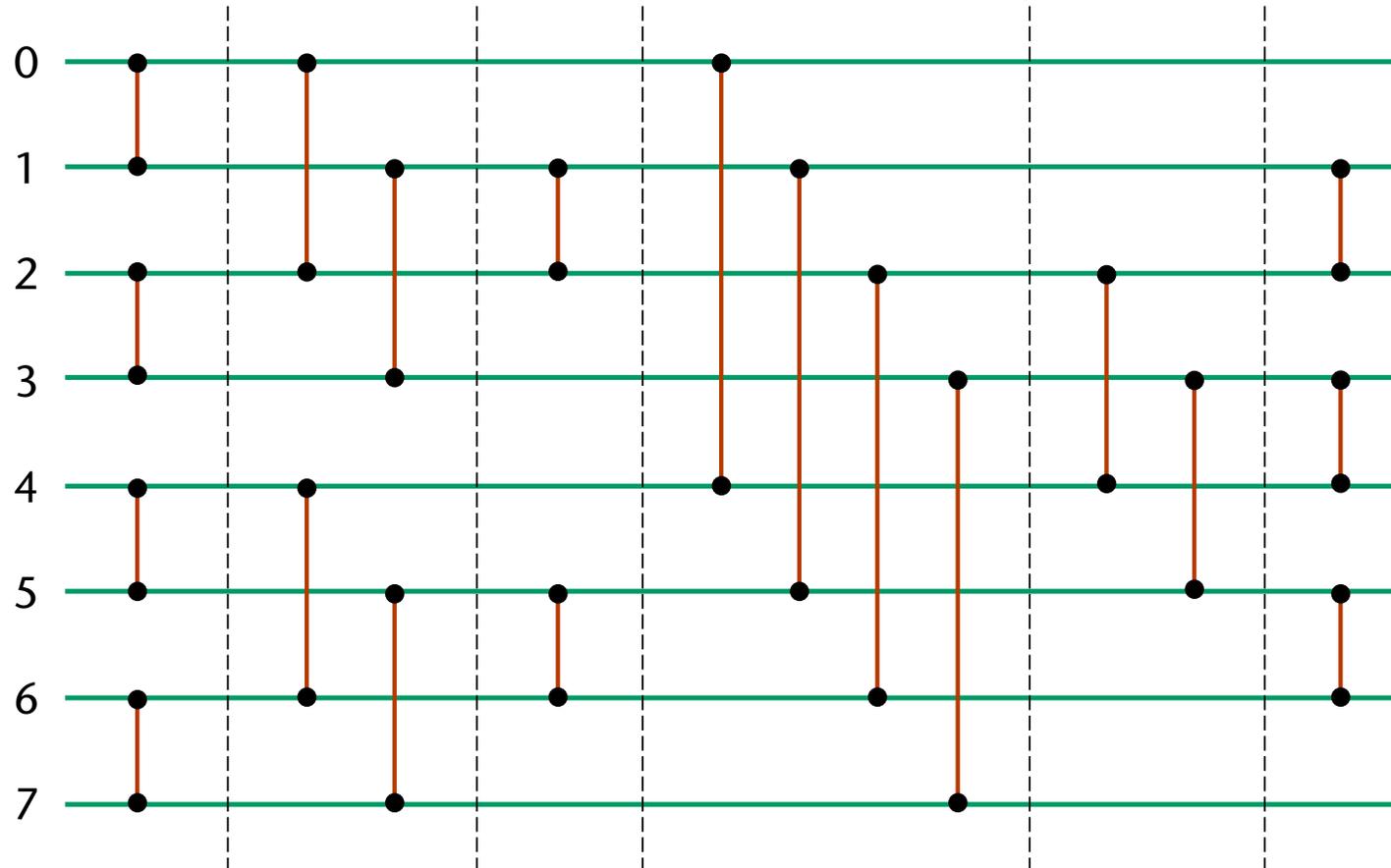


- Erinnerung: Sortierung wird für Alpha-Blending benötigt
- Lösung: **Sortiernetzwerke**
- Informelle Definition:
 - Bestehen aus einer Menge von "Leitungen"
 - Daten D_i laufen von links nach rechts durch die Leitungen i
 - Zwei Leitungen können vertikal durch einen Komparator verbunden werden
 - Falls $D_i > D_j \wedge i < j$,
dann werden die beiden Daten
durch den Komparator vertauscht
- Eigenschaft: Ein Sortiernetzwerk ist **datenunabhängig**, d.h., die Laufzeit ist unabhängig von der "Sortiertheit" der Eingabe!





Beispiel





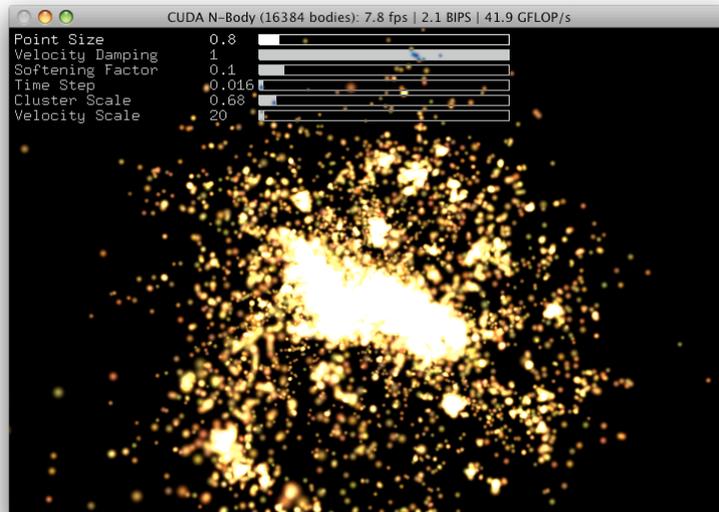
- Laufzeit:

$$\frac{1}{2} \log^2 n + \frac{1}{2} \log n \quad \text{rendering passes}$$

- Ergibt 210 Passes für 1024 x 1024 Partikel
 - Kann man inkrementell machen, also eine kleine Anzahl Sortier-Passes pro Frame



Demos



N-body simulation

<http://www.nvidia.com/cuda>