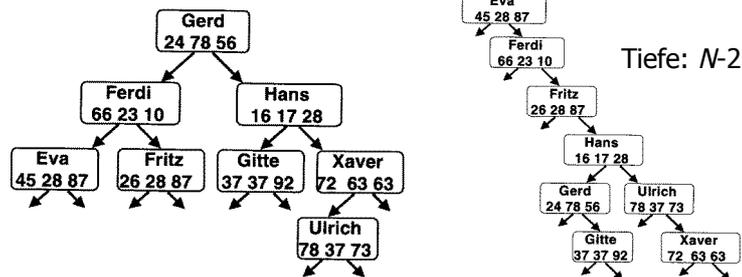




## Balancierte Bäume



- Aufwand, ein Element zu finden, entspricht der Tiefe des gefundenen Knotens
  - im worst case = Tiefe des Baumes
  - liegt zwischen  $\lfloor \log N \rfloor + 1$  und  $N$



- Definition für "balanciert":
  - es gibt verschiedene Definitionen
  - Allgemein: kein Blatt ist "wesentlich weiter" von der Wurzel entfernt als irgendein anderes
  - Hier: Für alle Knoten unterscheidet sich Anzahl der Knoten in linkem und rechtem Teilbaum höchstens um 1
  - Folge: ein binärer Baum der Tiefe  $\lfloor \log N \rfloor + 1$
- schlecht balancierte Bäume
  - erhält man, wenn die Elemente in sortierter Reihenfolge angeliefert werden
  - Aufwand, einen optimal balancierten Baum nach Einfüge- und Löschoptionen zu erzwingen, ist sehr groß

## AVL-Bäume

- AVL-Baum
  - 1962 von Adelson, Velskij und Landis eingeführt
  - schwächere Form eines balancierten Baumes
- Definition **Balance-Faktor**:
  - $bal(x) = (\text{Höhe des rechten Unterbaumes von } x) - (\text{Höhe des linken Unterbaumes von } x)$
- Definition **AVL-Baum**:
  - binärer Baum, wobei für jeden Knoten  $x$  gilt:  $bal(x) \in \{-1, 0, 1\}$

G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Bäume 52

## Minimale Knotenanzahl von AVL-Bäumen

- $N(h)$  sei die minimale Anzahl von Knoten eines AVL-Baumes der Höhe  $h$

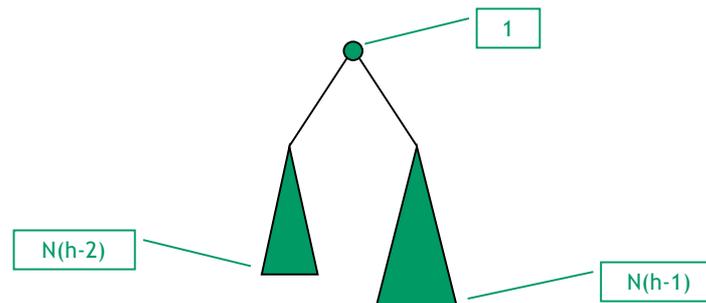
Höhe	mögliche AVL-Bäume dieser Höhe	Knotenanzahl
$h = 1$		$N(1) = 1$
$h = 2$		$N(2) = 2$
$h = 3$		$N(3) = 4$

G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Bäume 53



- Allgemeiner **worst case** Fall bei Höhe  $h$ :

$$N(h) = N(h-1) + N(h-2) + 1$$



Satz:  $N(h) = F_{h+2} - 1$

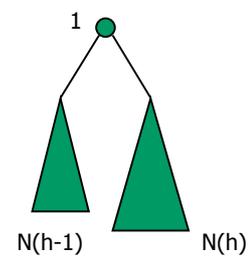
Beweis:

1) Induktionsanfang:  $h = 1$

$$F_{1+2} - 1 = F_3 - 1 = 2 - 1 = 1$$

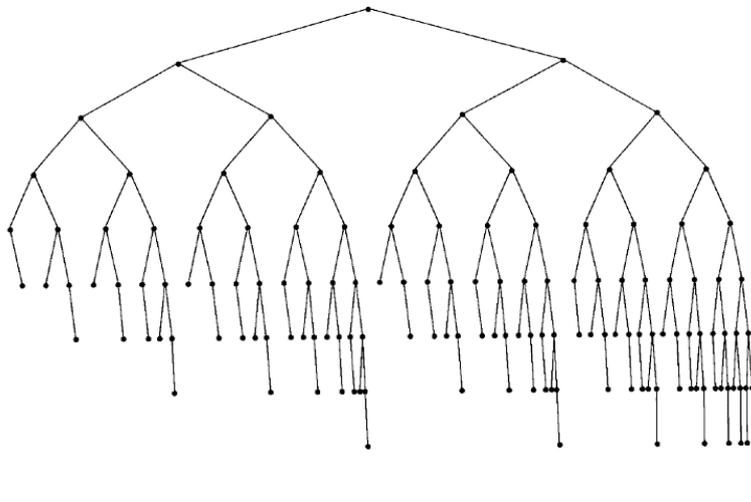
2) Induktionsschritt:  $h \rightarrow h + 1$

$$\begin{aligned} N(h+1) &= 1 + N(h) + N(h-1) \\ &= 1 + F_{h+2} - 1 + F_{h+1} - 1 \\ &= F_{h+3} - 1 \\ &= F_{[h+1]+2} - 1 \end{aligned}$$





## Minimaler AVL-Baum der Höhe 10



## Maximale Höhe von AVL-Bäumen



- Erinnerung: Fibonacci-Zahlen

$$F_n \approx \frac{1}{\sqrt{5}} \phi^n$$

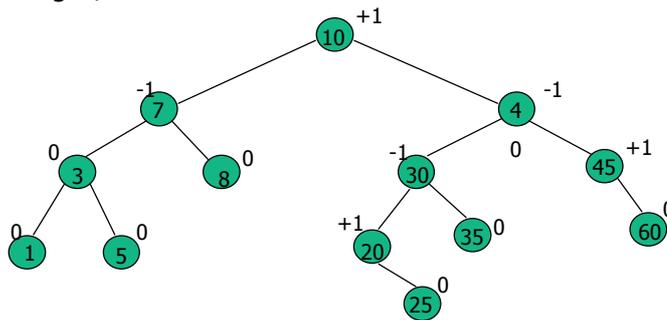
$$\phi = \frac{1 + \sqrt{5}}{2} \approx 1.61803398875 \dots$$

- Aus  $N(h) = F_{h+2} - 1$  folgt nach Umformung und Abschätzung von  $F_n$  die ...
- Wichtige Eigenschaft von AVL-Bäumen:  
Ein AVL-Baum mit  $N$  Knoten hat höchstens die Höhe  
 $h \leq 1.44 \dots * \log(N) + \text{const}$
- Erinnerung: Die Höhe jedes binären Baumes mit  $N$  Knoten beträgt mindestens  $\log(N + 1)$



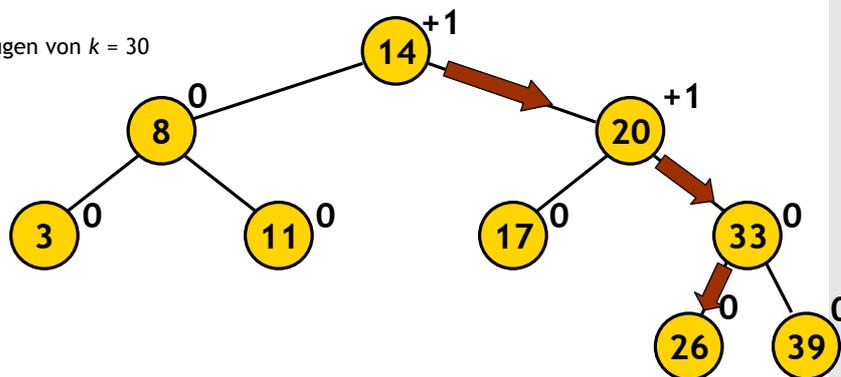
## AVL Search Tree

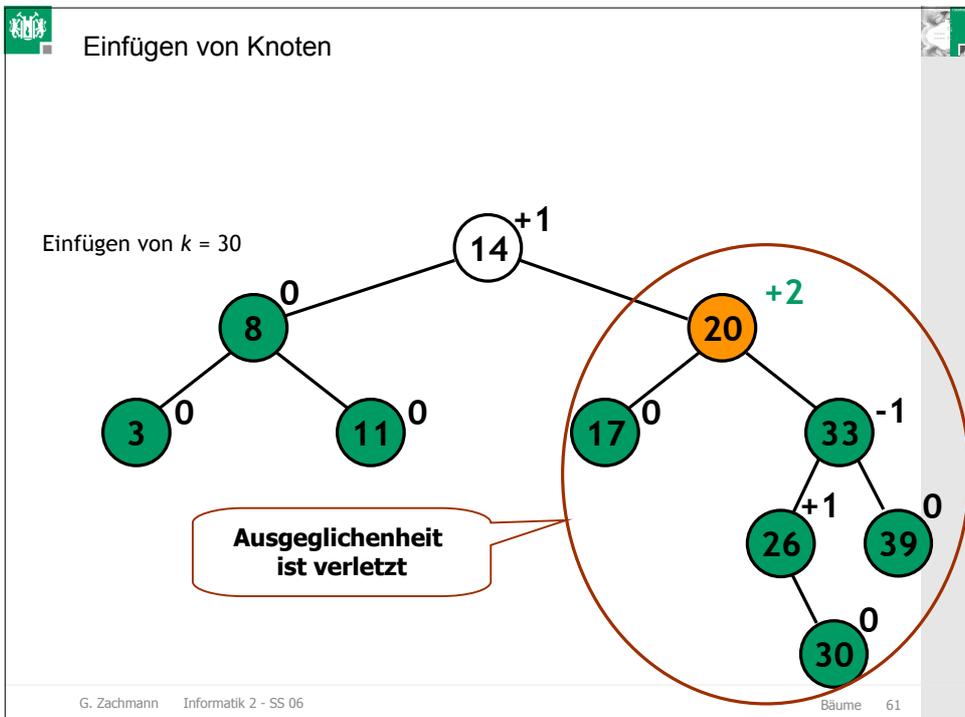
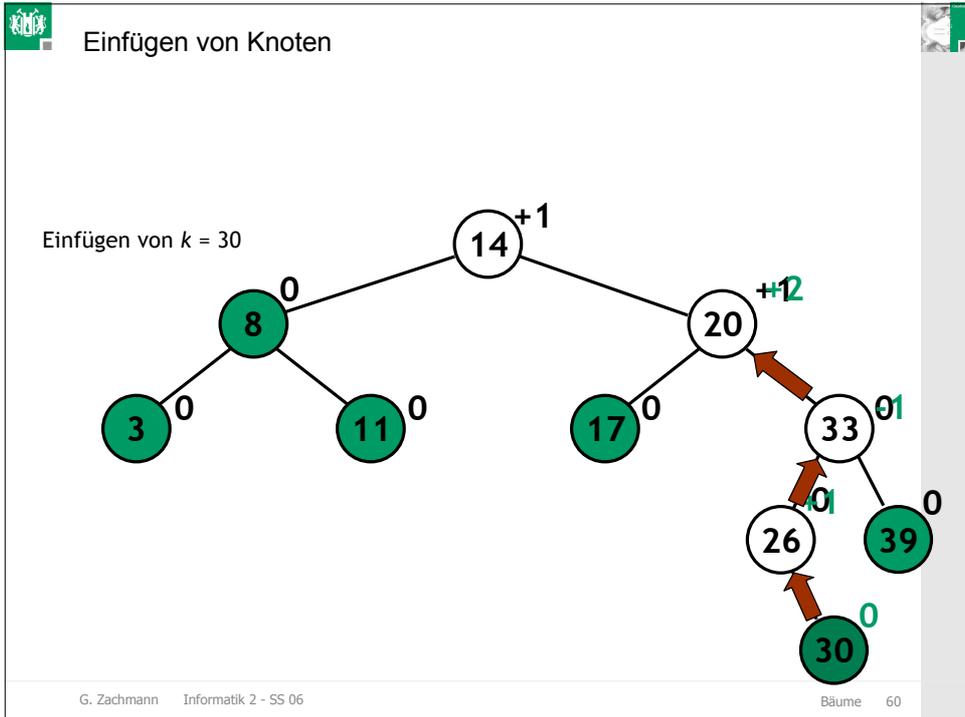
- Problem: wir wollen BST, der auch über viele Insert- und Delete-Operationen halbwegs gut balanciert bleibt
- Idee: verwende BST, der zusätzlich AVL-Eigenschaften hat
- Problem: wie erhält man AVL-Eigenschaften bei Einfügen/Löschen?

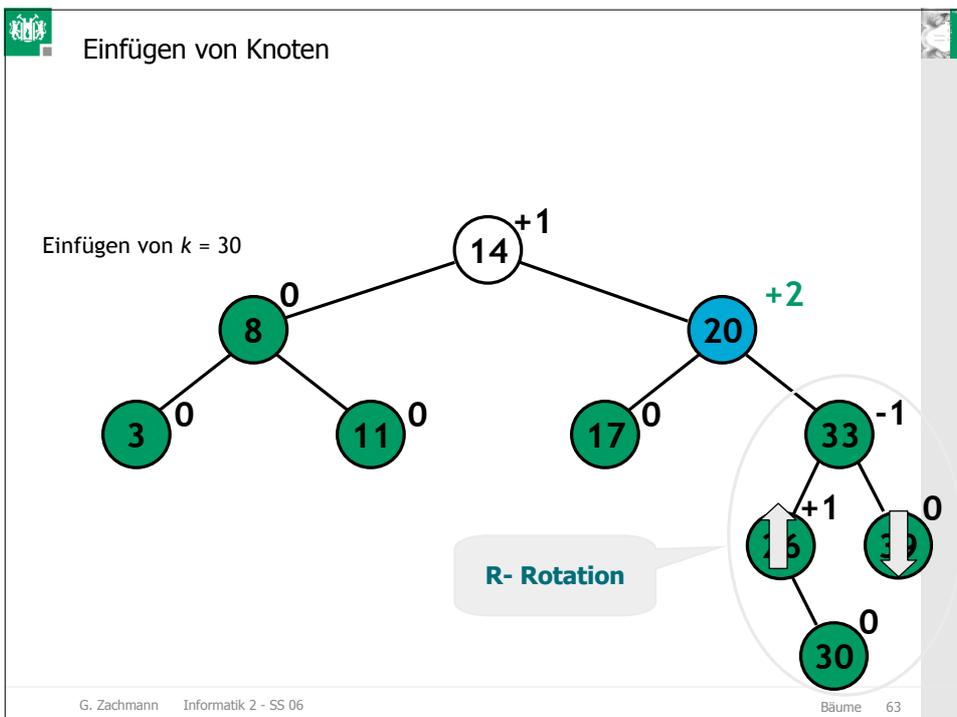
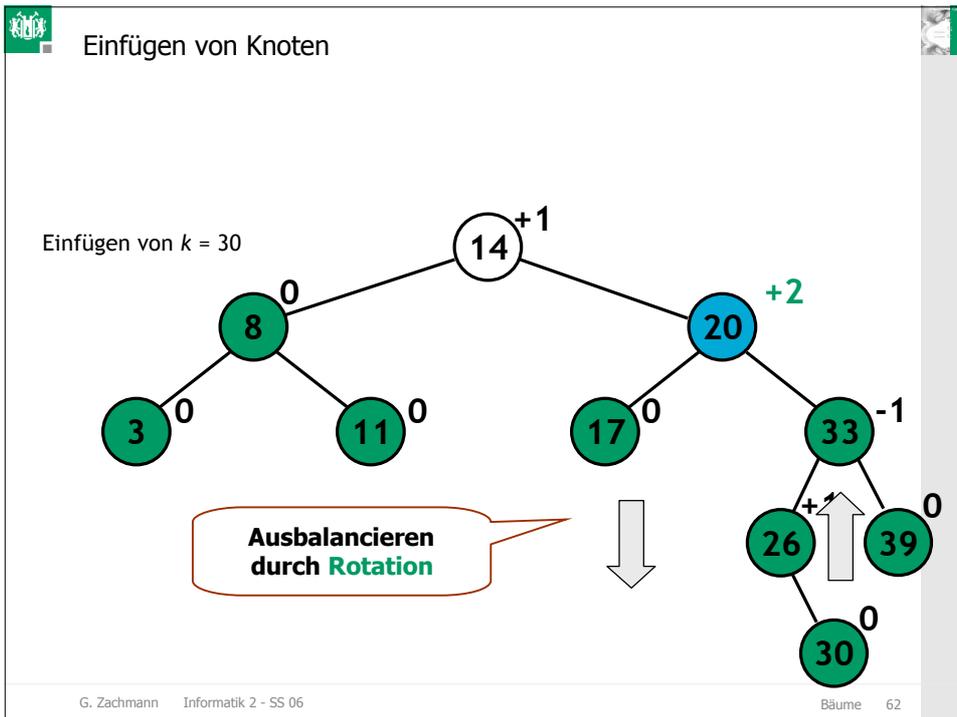


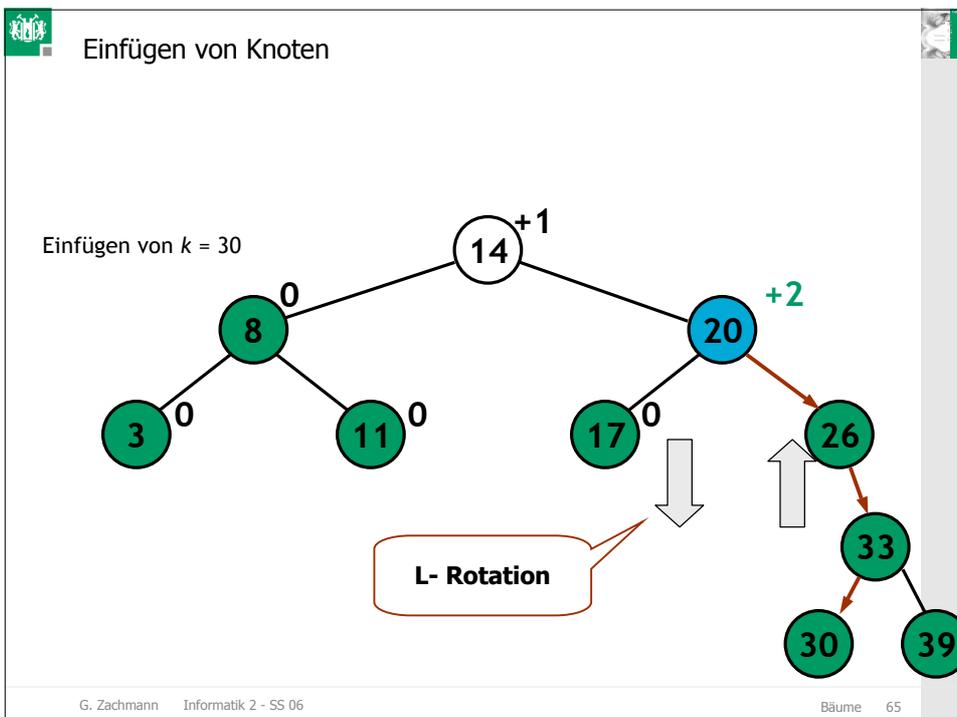
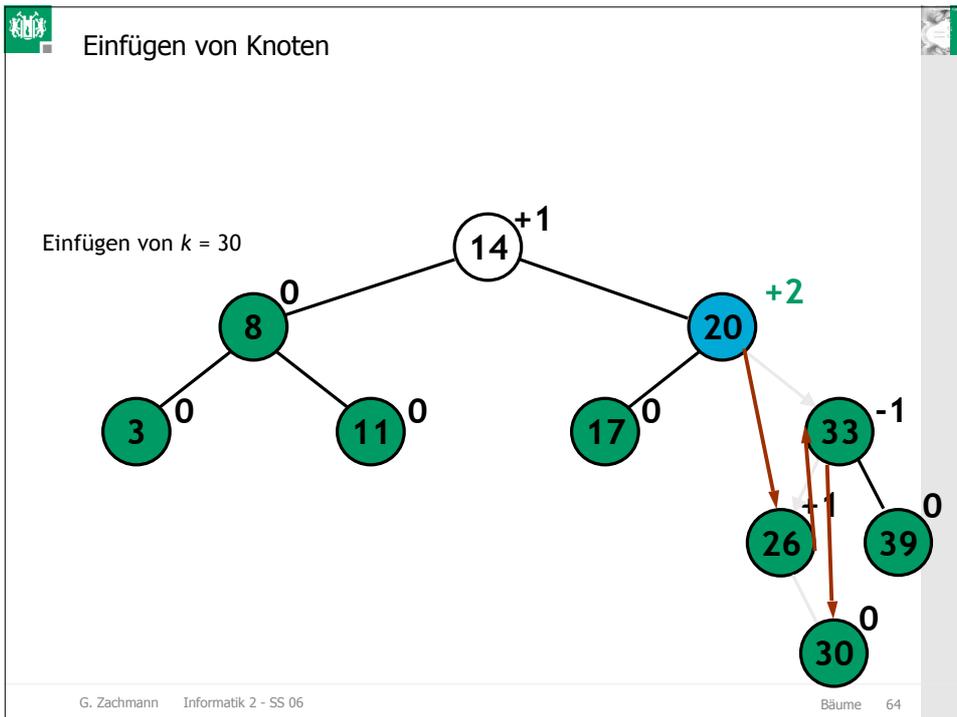
## Einfügen von Knoten

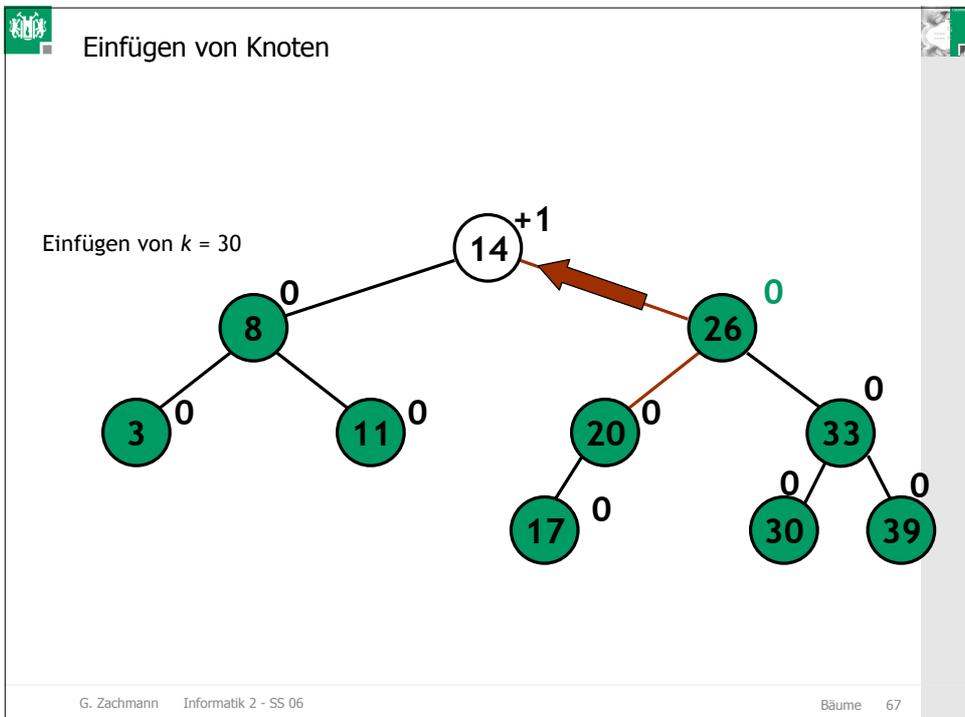
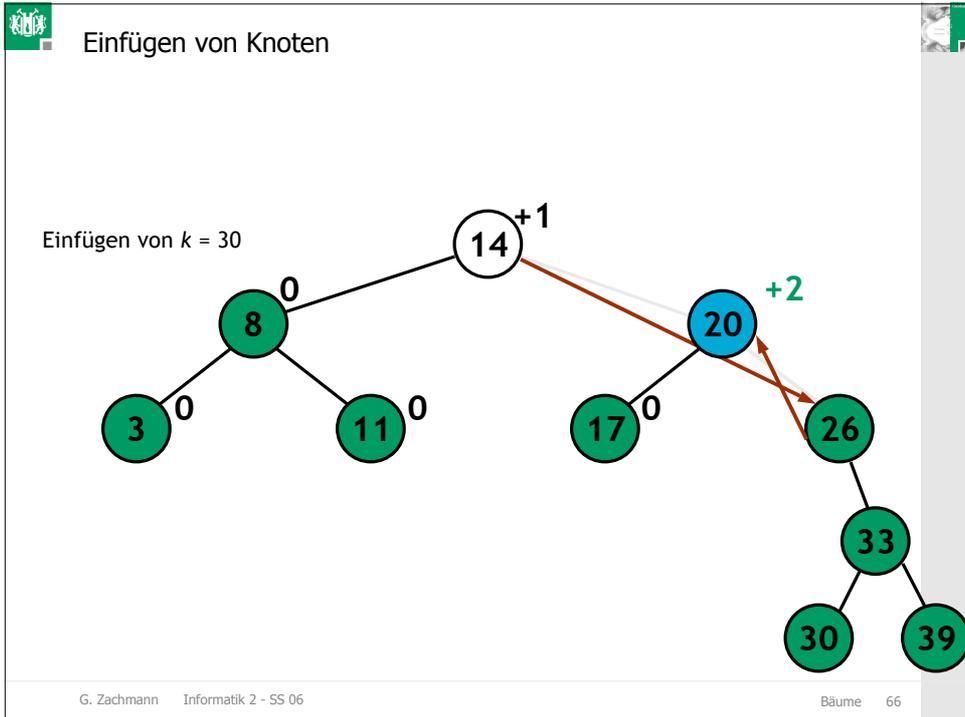
Einfügen von  $k = 30$

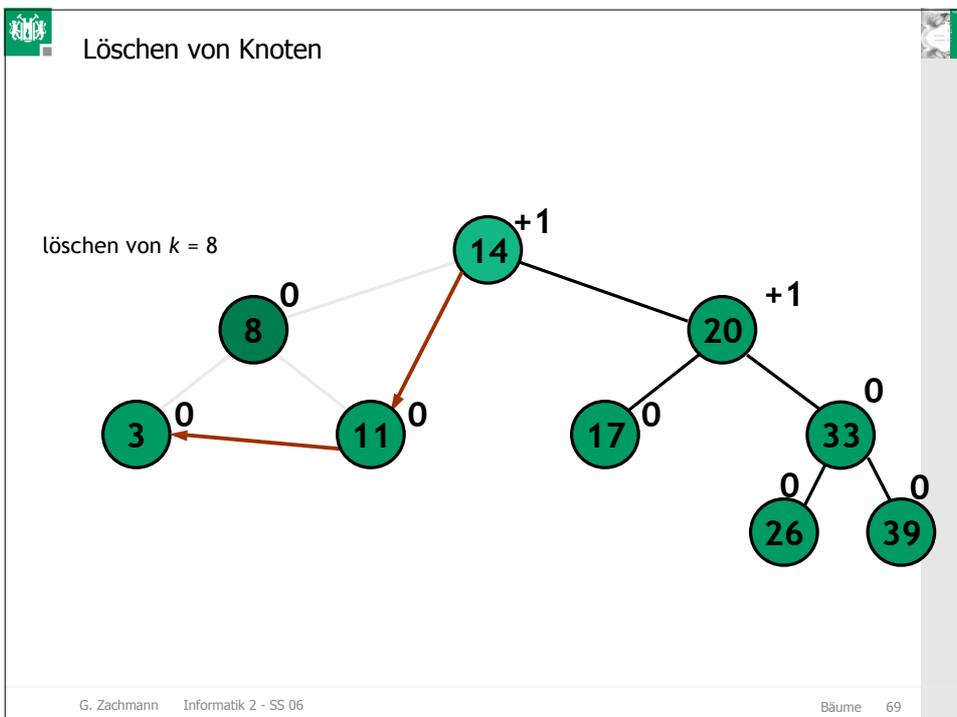
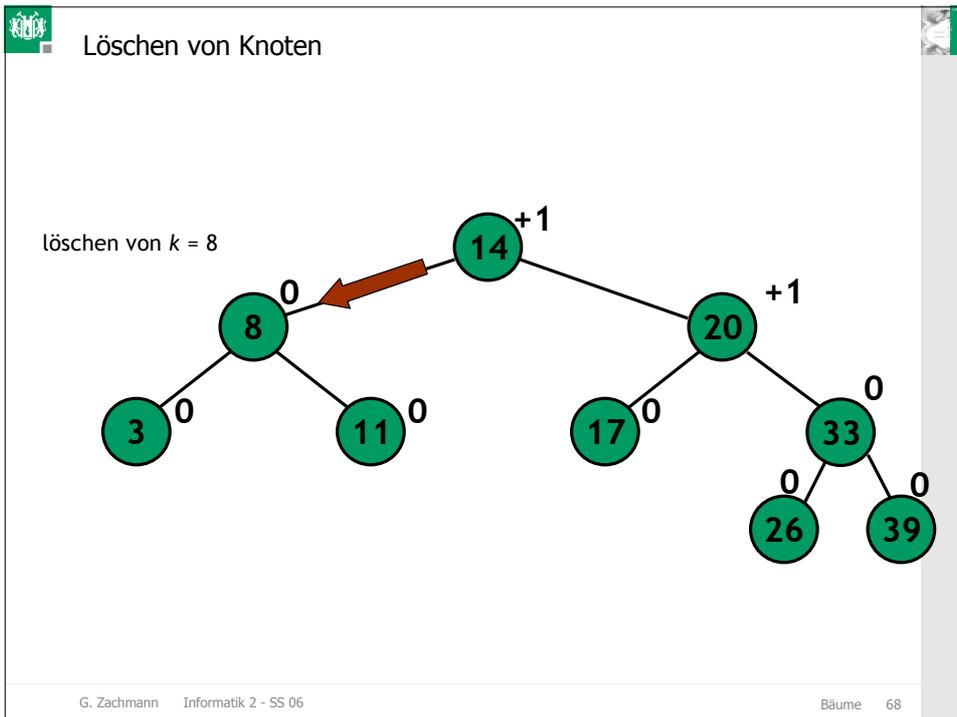


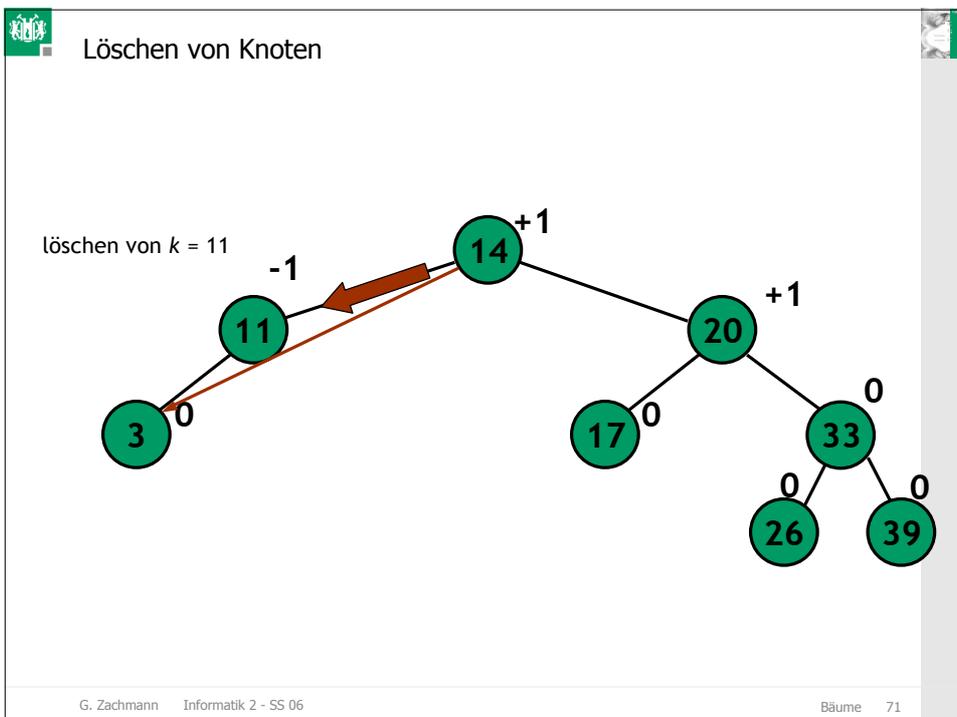
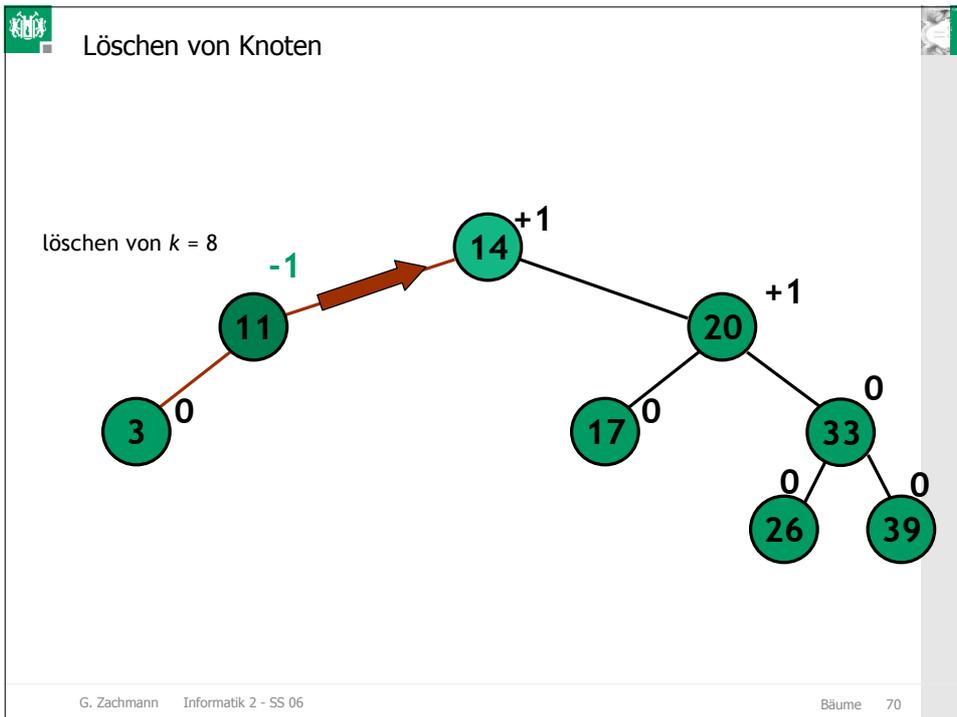


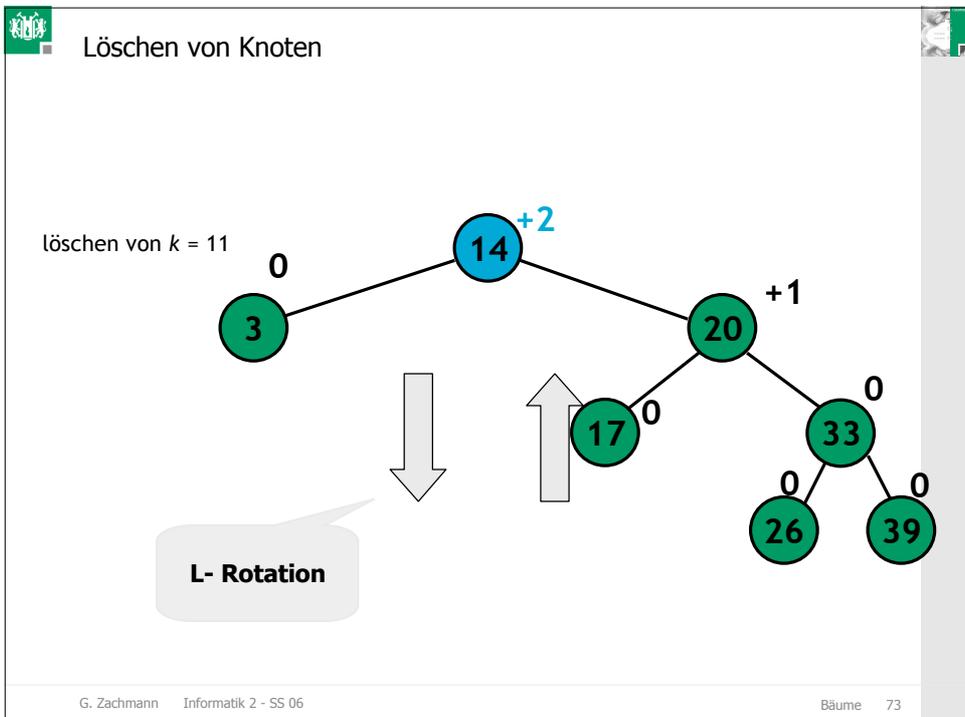
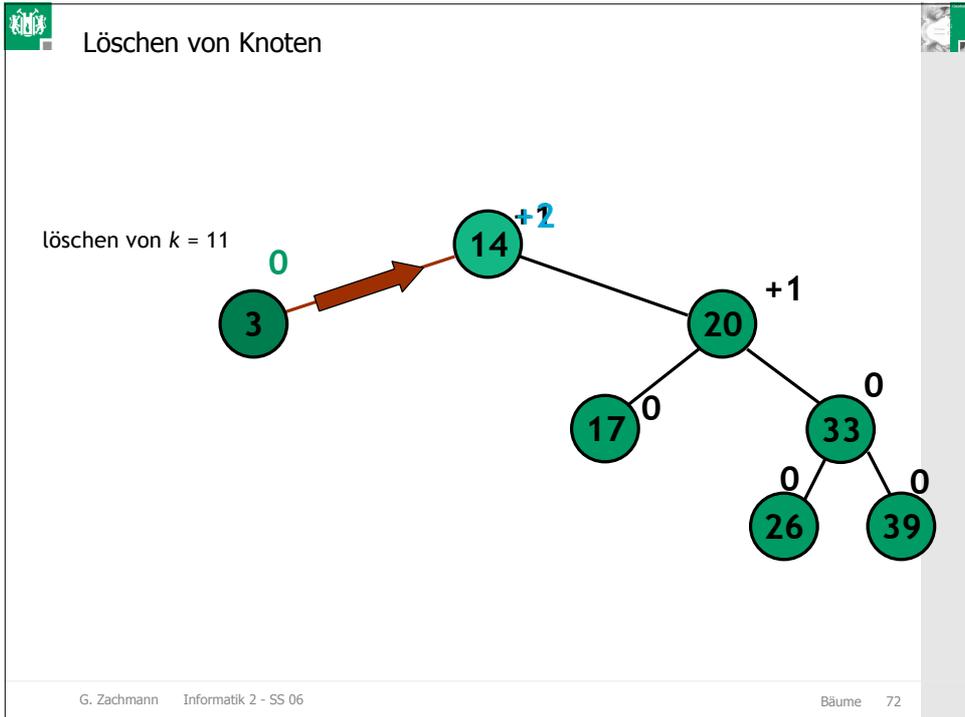


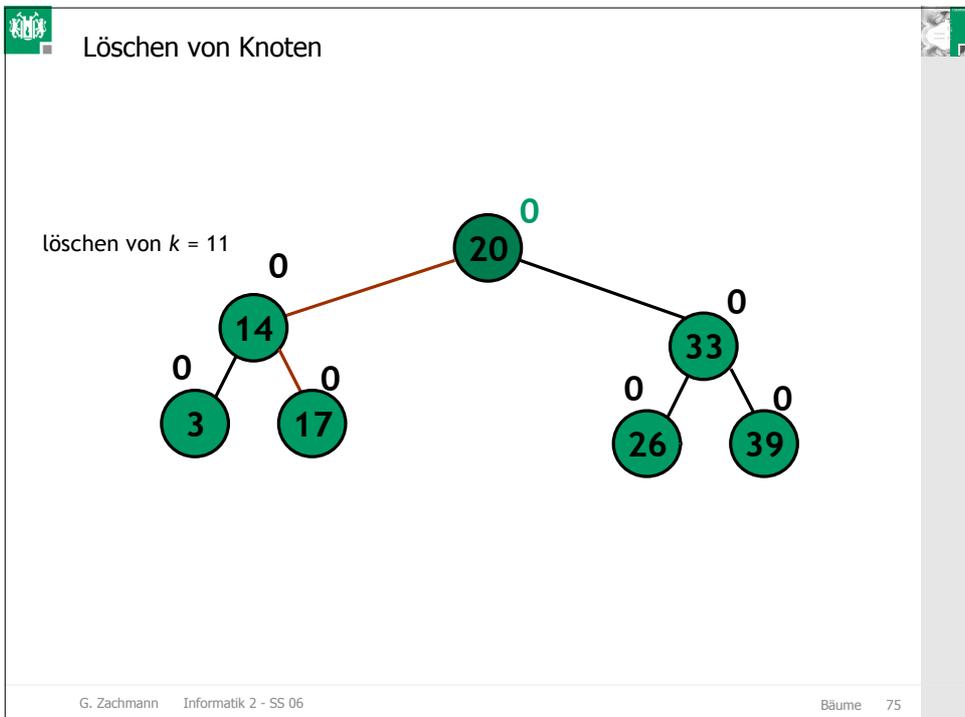
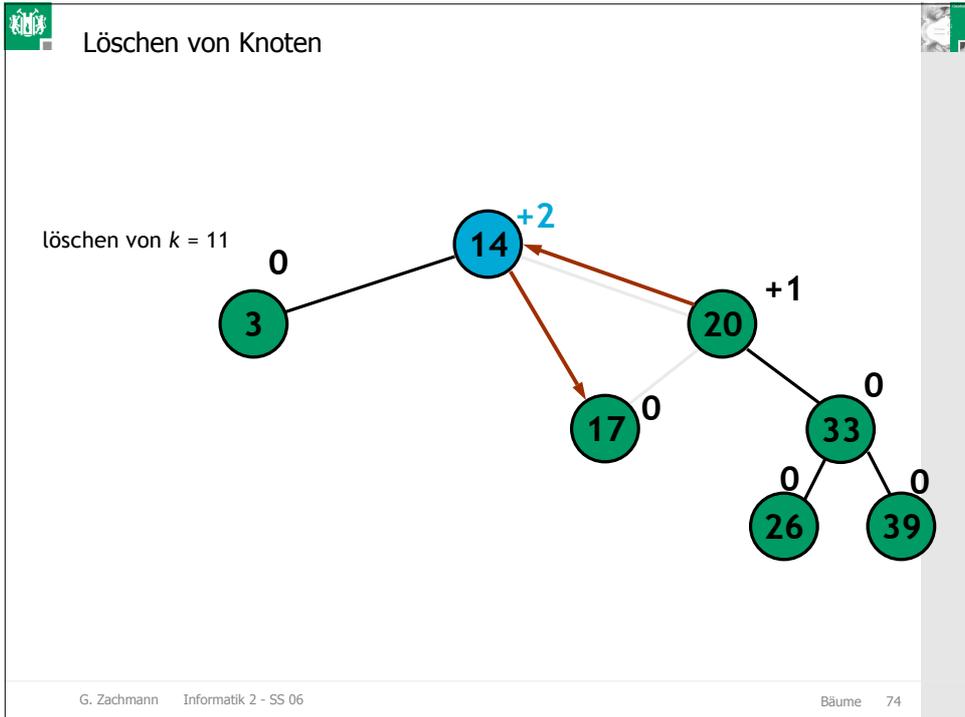












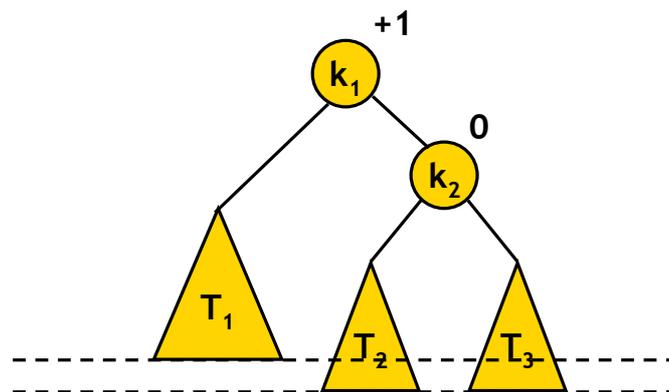


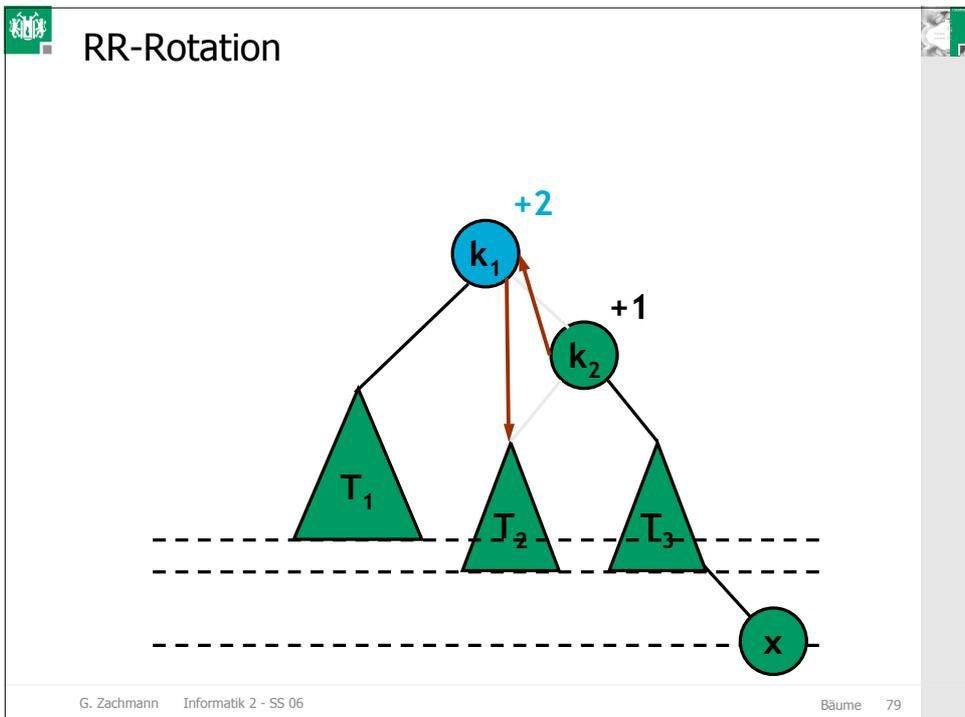
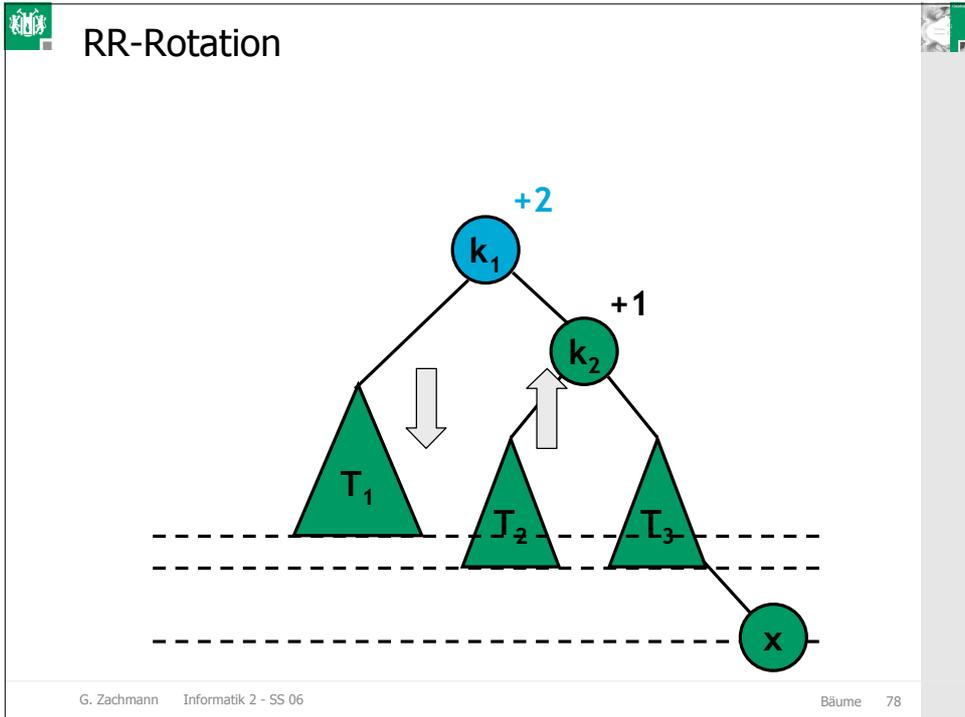
## AVL-Rotationen

- Operationen auf AVL-Bäumen zur Erhaltung der AVL-Eigenschaft
- Bestehen ausschließlich aus "Umhängen" von Zeigern
- Es gibt 2 verschiedene Arten von Rotationen
  - *Single Rotation: RR und LL*
    - RR = der neue Knoten befindet sich im rechten Teilbaum des rechten Teilbaums vom (jetzt) unbalancierten Knoten aus
    - LL = analog
    - wird manchmal auch einfach nur R- bzw. L-Rotation genannt
  - *Double Rotation:*
    - RL = neuer Knoten im linken Unterbaum des rechten Unterbaumes
    - m.a.W.: vom Knoten mit dem "schlechten" Balancefaktor muß man in den rechten Teilbaum gehen, dann von da aus in den linken Teilbaum, dann kommt man zu dem neu eingefügten Knoten
    - LR = analog



## RR-Rotation

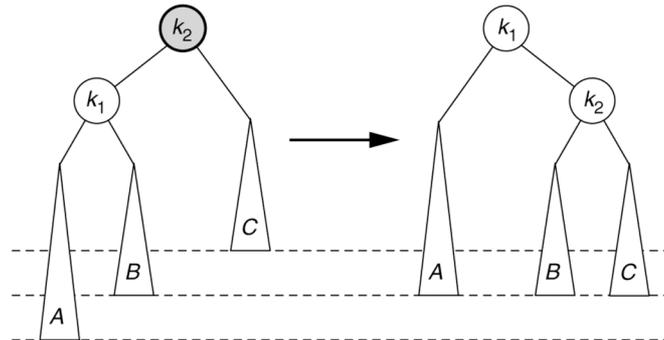






## LL Rotation Algorithm

```
def LL_Rotate (k2) :  
    k1 = k2.left  
    k2.left = k1.right  
    k1.right = k2  
    return k1
```



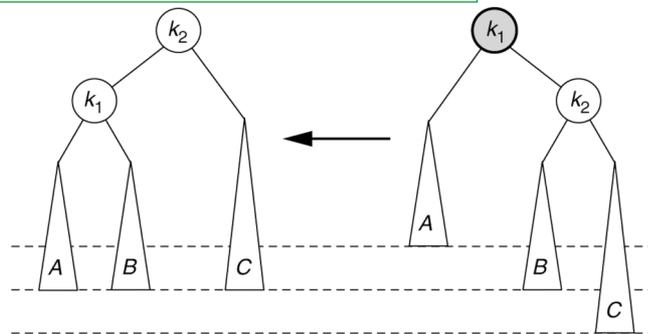
(a) Before rotation

(b) After rotation



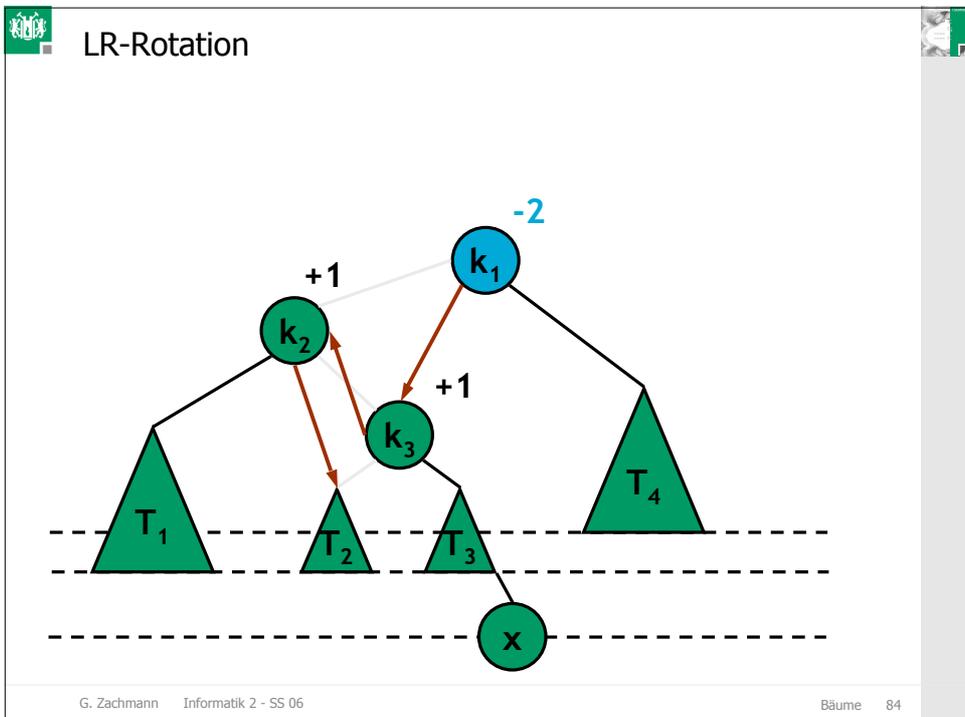
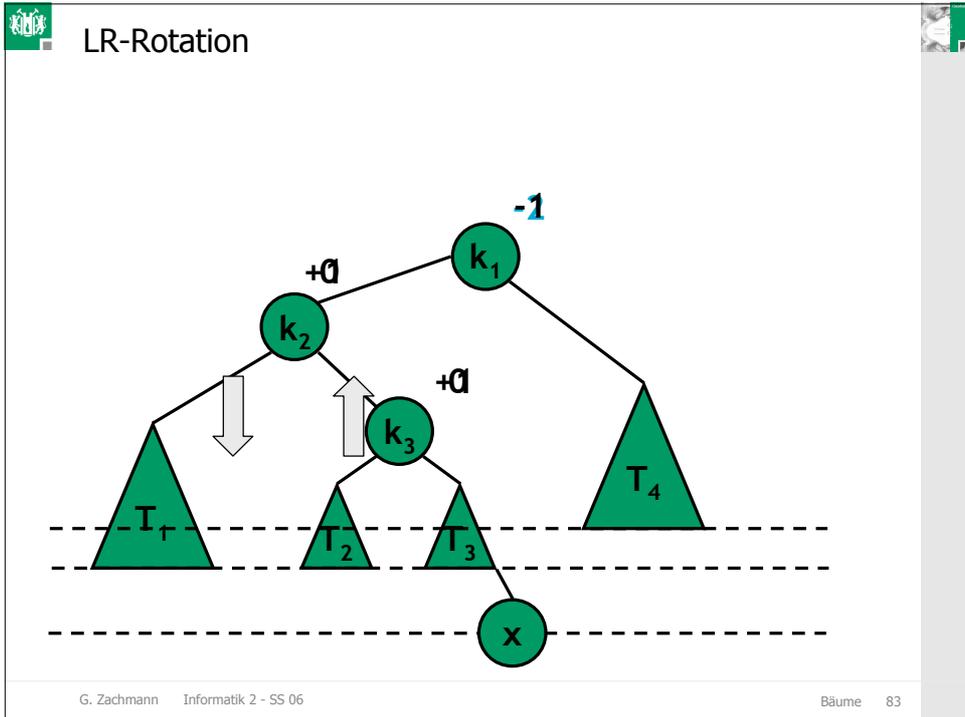
## RR Rotation Algorithm

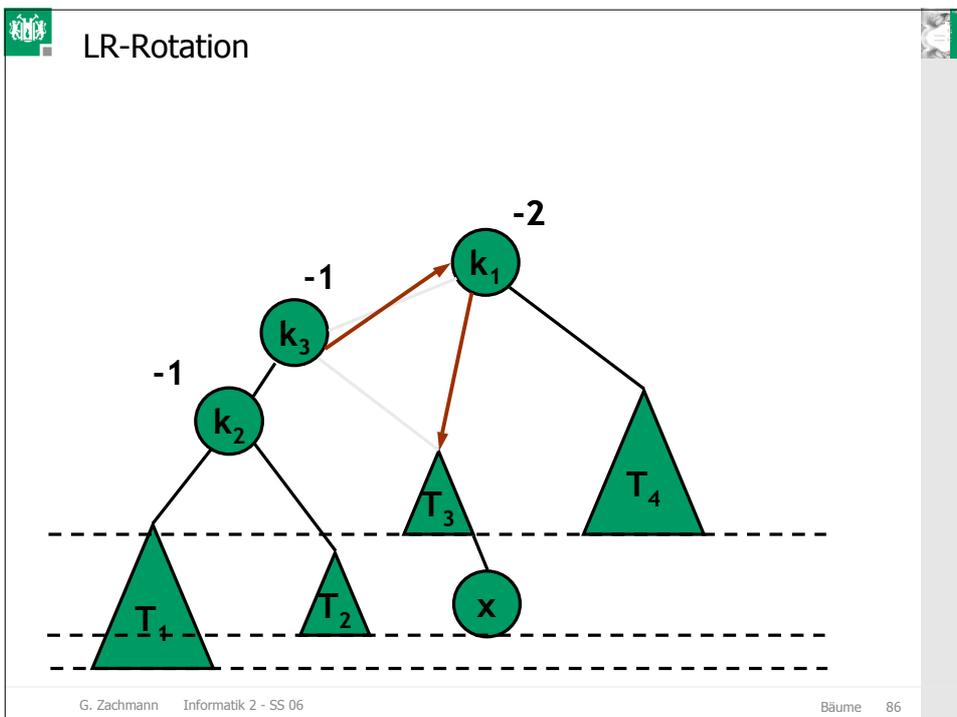
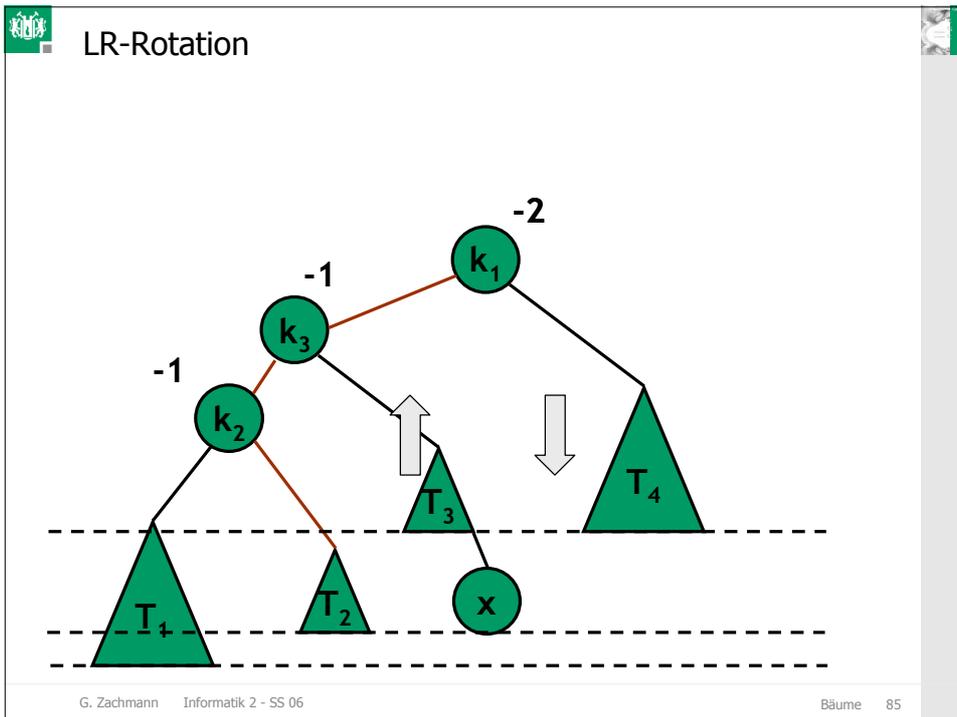
```
def RR_Rotate (k1) :  
    k2 = k1.left  
    k1.right = k2.left  
    k2.left = k1  
    return k2
```

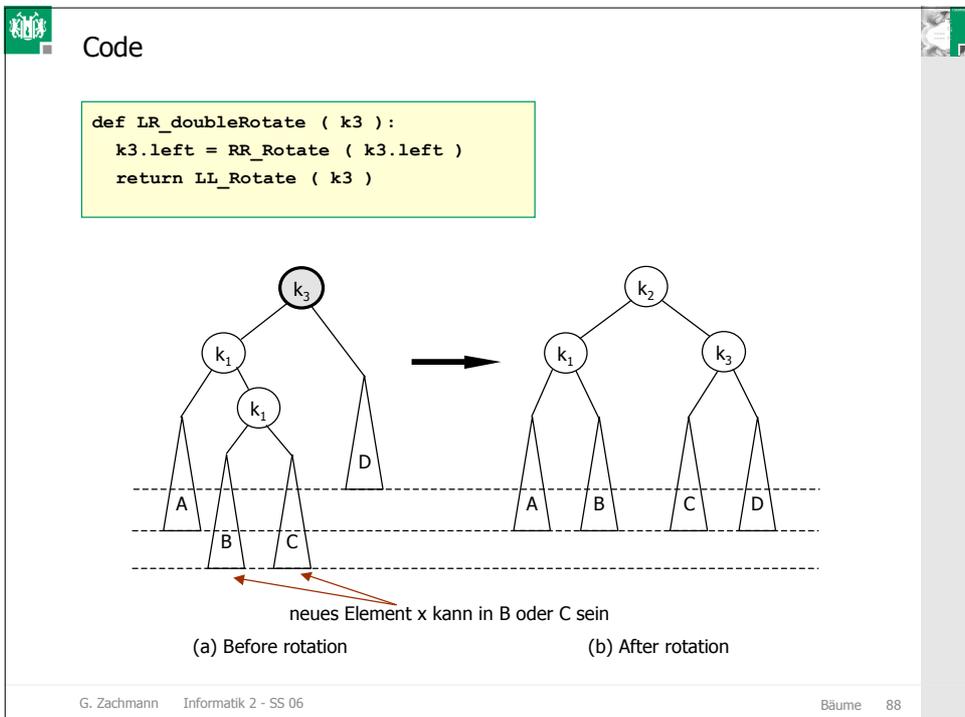
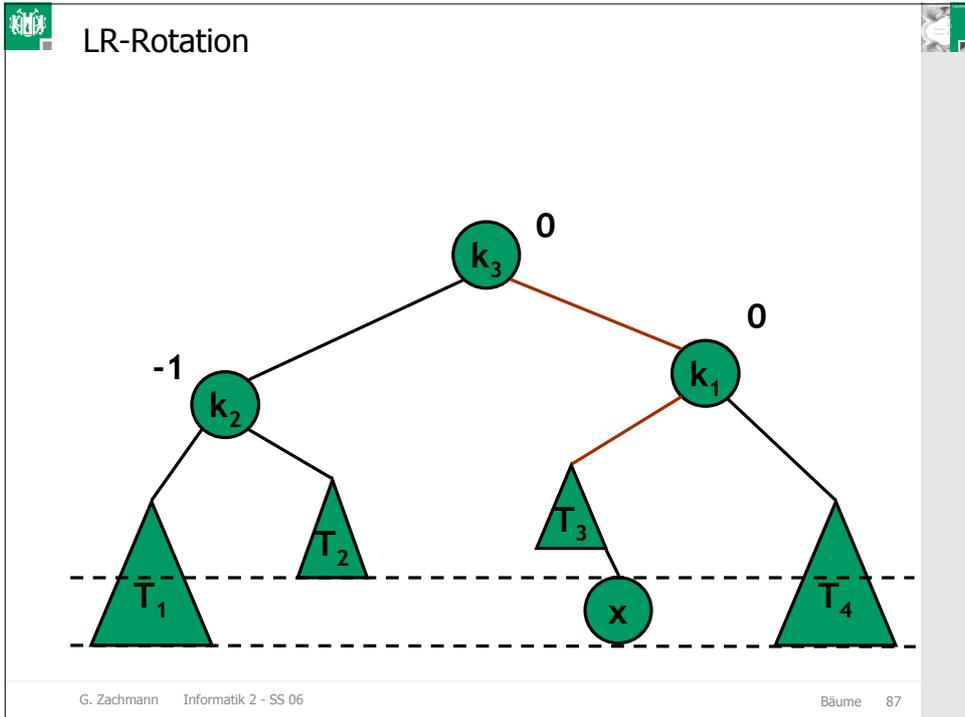


(a) After rotation

(b) Before rotation







```
def RL_doubleRotate( k1 ):
    k1.right = LL_Rotate( k1.right )
    return RR_Rotate( k1 )
```

(a) Before rotation

(b) After rotation

G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Bäume 89

### Warum Double Rotation?

- Single Rotation kann LR oder RL nicht lösen:

(a) Before rotation

(b) After rotation

G. Zachmann Informatik 2 - SS 06 Bäume 90



# Algo-Animation



Locating 27. 27 found. 27 deleted. 23 rotated right.

Insert  Find  Delete  Min  DeleteAll  Traverse

**SPL**  
**R-B**  
**AVL**

⊕ ⊖  
↺ ↻  
Ⓢ

<http://webpages.ull.es/users/jriera/Docencia/AVL/AVL%20tree%20applet.htm>